
CVTools

发布 0.0.5

2020 年 02 月 12 日

Contents

1 介绍	1
2 安装	3
3 内容	5
3.1 数据集格式转换	5
3.2 标签分析	6
3.3 数据增强	9
3.4 模型部署	14
3.5 文件 IO	16
3.6 实用函数	19
3.7 API	19
4 Indices and tables	31
索引	33

CHAPTER 1

介绍

CVTools 是主要用于计算机视觉领域的 Python 工具包。在实现和训练 CV 模型过程，一些与核心无关的常用代码被剥离出，形成此库。

它提供以下功能：

- 数据集格式转换（voc->coco, dota->coco 等）
- 数据增强（如旋转、随机裁剪、颜色变换等）
- 数据标签分析（如统计类别实例数、占比、分布等）
- 模型输出结果评估
- 模型部署（使用命令行部署）
- 通用的输入输出 APIs
- 一些实用函数（如可视化模型输出，计算 IoU 等）

CHAPTER 2

安装

```
pip install cvtoolss
```

注解: 这里多一个 s, cvtools 这个名字在 PyPi 中已被占用。PyPi 上的包可能不是最新的, 建议从源码安装。

从源码安装

```
git clone https://github.com/gfjiangly/cvtools.git
cd cvtools
pip install -e .
```


CHAPTER 3

内容

3.1 数据集格式转换

3.1.1 VOC 转 COCO

```
import cvtools

mode = 'train'
root = 'D:/data/VOCdevkit/VOC2007'
# The cls parameter is a file containing categories,
# one category string is one line
voc_to_coco = cvtools.VOC2COCO(root, mode=mode,
                                 cls='voc/cls.txt')
voc_to_coco.convert()
voc_to_coco.save_json(to_file='voc/{}.json'.format(mode))
```

3.1.2 VOC 转 DarkNet

```
import cvtools
```

(下页继续)

(续上页)

```
voc_to_darknet = cvtools.VOC2DarkNet(  
    current_path + '/data/VOC',  
    mode='trainval',  
    use_xml_name=True,  
    read_test=True  
)  
voc_to_darknet.convert(save_root=current_path + '/out/darknet')
```

3.1.3 DOTA 转 COCO

```
import cvtools  
  
# convert dota dataset to coco dataset format  
# label folder  
label_root = '/media/data/DOTA/train/labelTxt/'  
# image folder  
image_root = '/media/data/DOTA/train/images/'  
  
dota_to_coco = cvtools.DOTA2COCO(label_root, image_root)  
  
dota_to_coco.convert()  
  
save = 'dota/train_dota_x1y1wh_polygen.json'  
dota_to_coco.save_json(save)
```

3.2 标签分析

目前仅提供 COCO 格式标签分析，其它格式数据集需先转为 COCO 格式（或与 COCO 兼容的格式）才能使用此库分析。

加载 COCO 格式标签

3.2.1 可视化标签

支持绘制 bbox 和 segmentation，可以指定 bbox 格式。

bbox 格式支持：

- x1y1wh(默认)
- polygon(segmentation 模式使用)

结果示例：



3.2.2 实例数多维度统计

按 size 和类别维度

统计每个类别不同 size 占比和数量，size 定义同 COCO

结果示例：

按图片维度

统计每个类别单张图平均有多少实例数，统计维度是图片

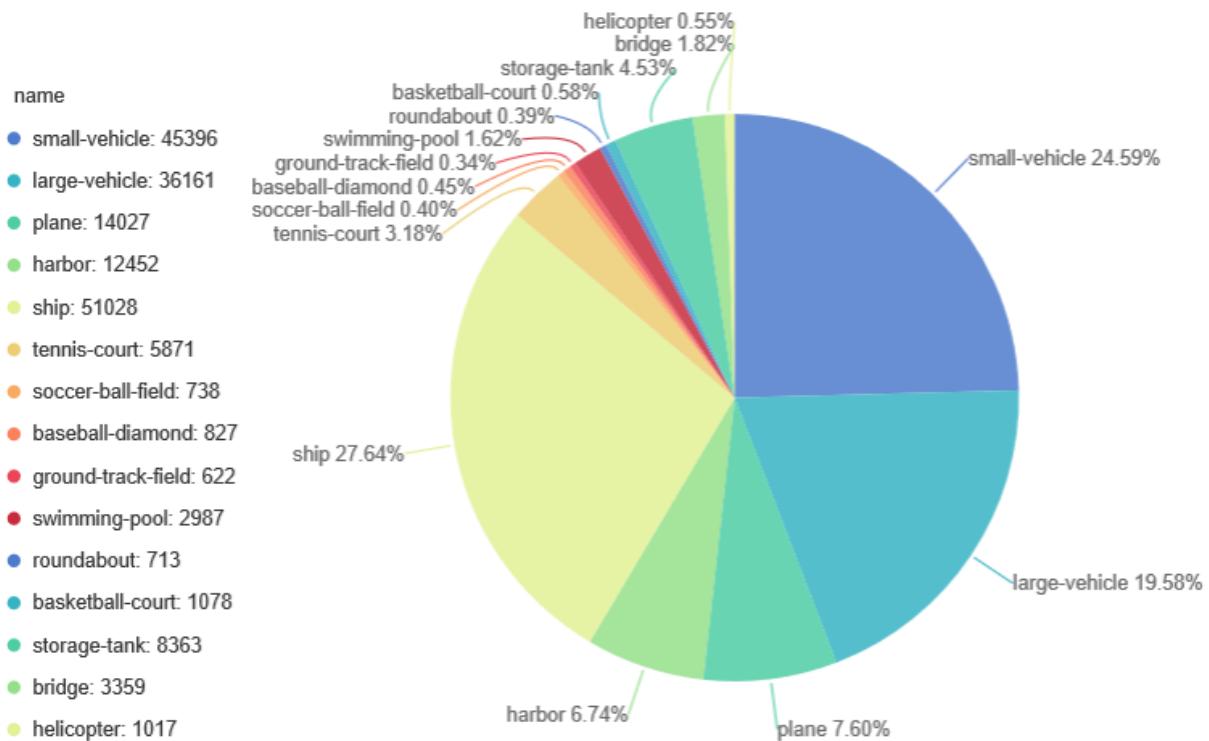
结果示例

```
{  
    "plane": 40.46192893401015,  
    "large-vehicle": 44.65526315789474,  
    "small-vehicle": 53.757201646090539,  
    "ship": 86.09815950920246,  
    "harbor": 17.64896755162242,  
    "ground-track-field": 1.8361581920903956,  
    "soccer-ball-field": 2.3970588235294119,  
    "tennis-court": 7.837748344370861,  
    "baseball-diamond": 3.401639344262295,  
    "swimming-pool": 12.055555555555556,  
    "roundabout": 2.347058823529412,  
    "basketball-court": 4.63963963963964,  
    "storage-tank": 31.236024844720498,  
    "bridge": 9.747619047619047,  
    "helicopter": 21.0,  
    "total": 70.09638554216868  
}
```

按类别维度

统计每个类别有多少实例数，统计维度是类别。其结果一般用于训练时样本非均衡采样比例参考。

结果示例：



3.3 数据增强

所有实现均在 `cvtools.data_augs` 子包中

3.3.1 大图裁剪成小图

输入到网络的图像尺寸应该适中。太大了，`resize` 之后可能导致目标过小，且细节丢失，因此针对尺寸较大的图 ($>1024 \times 1024$ 像素)，应先做裁剪，后进一步做数据增强等处理。

裁剪过程由三个类完成：

- `cvtools.data_augs.crop.crop_abc.CropDataset`
- `cvtools.data_augs.crop.crop_abc.CropMethod`
- `cvtools.data_augs.crop.crop_abc.Crop`

三个类均是抽象类，`CropDataset` 类定义裁剪输入格式，所有用于裁剪的数据集均需继承此类，实现抽象方法。`cvtools` 目前提供：- `CocoDatasetForCrop`: COCO 数据集格式

`CropMethod` 类定义裁剪方法，所有自定义裁剪方法均需继承此类，`cvtools` 目前提供：- `CropImageInOrder`: 滑动窗口裁剪 - `CropImageAdaptive`: 自适应裁剪 - `CropImageProtected`: 保护裁剪

`Crop` 类规定裁剪接口，`CropLargeImages` 类实现了全部接口：- `crop_for_train` - `crop_for_test` - `save`

save 功能实际由 CropDataset 提供，假设输入数据集清楚输出数据集的格式。

目前提供的裁剪方法有：

1 滑动窗口裁剪

顾名思义，俱均匀的在大图上滑动裁剪出子图，同时标签坐标也做相应转换。可以设置滑动时的重合率。

```
x 方向滑动重合的像素数 = 图像宽*重合率  
y 方向滑动重合的像素数 = 图像高*重合率
```

滑动时的重合率参数过大，将导致目标容易，可能加剧类别实例数的不平衡；滑动时的重合率参数过小，可能导致实例数量丢失较多。需要根据自己数据集合理设置此参数

目前用于裁剪的数据集格式仅支持 coco 格式，如不是 coco 格式需使用 cvtools.label_convert 中模块转换。

支持将裁剪的数据集保存成 coco 兼容格式，即在 `images` 字段的图片信息中添加 `crop` 字段: `[x1, y1, x2, y2]`，表示裁剪框位于原图的左上角和右下角坐标。训练时读取原图，然后利用 `crop` 字典信息裁出子图（注意做缓存，第一个 epoch 后，均直接读取缓存的子图，加快训练过程），标签坐标无须转换，已经在生成 `crop` 字段过程转换过。

用法

```
import os.path as osp  
import cvtools.data_augs as augs  
  
current_path = osp.dirname(__file__)  
  
img_prefix = current_path + '/data/DOTA/images'  
ann_file = current_path + '/data/DOTA/dota_x1y1wh_polygon.json'  
  
# 用于裁剪的数据集中间表示层，继承自 cvtools.data_augs.crop.crop_abc.CropDataset  
dataset = augs.CocoDatasetForCrop(img_prefix, ann_file)  
  
# 定义滑动窗口裁剪方法  
crop_method = augs.CropImageInOrder(crop_w=1024, crop_h=1024, overlap=0.2)  
  
# 将数据集和裁剪方法传入通用裁剪类 CropLargeImages  
crop = augs.CropLargeImages(dataset, crop_method)  
crop.crop_for_train()  
crop.save(to_file=current_path+'/out/crop/train_dota_crop1024.json')
```

注解： 如果不想将自己的数据集转换成 COCO 格式，需自行实现 CropDataset 类所有接口即可。

此外，CropLargeImages 支持对特定类别实例重采样，示例：

```
# 接上代码
# 对实例数较少的类别重采样
crop.crop_for_train(over_samples={'roundabout': 100, })
crop.save(to_file=current_path+'/out/crop/train_data_crop1024+over.json')
```

2 自适应裁剪

这里的自适应指适应裁剪窗口大小，实际上是在滑动窗口裁剪基础上，做了一些判断，修改裁剪窗口大小。减少窗口大小情况。目的是放大密集的小目标，使小目标有很好的检测效果

- 小目标 (<32x32 像素) 比例超过 small_prop
- 目标总数超过 max_objs

使用设定窗口，滑动裁剪

- 图片宽或高超过 size_th

保护裁剪

- 大实例 (>96x96 像素) 被破坏

实践中发现，保护裁剪，可能导致增加了小目标数量而加剧实例数的不平衡。

用法

```
import os.path as osp
import cvtools.data_augs as augs

current_path = osp.dirname(__file__)

img_prefix = current_path + '/data/DOTA/images'
ann_file = current_path + '/data/DOTA/dota_x1y1wh_polygon.json'
dataset = augs.CocoDatasetForCrop(img_prefix, ann_file)

crop_method = augs.CropImageAdaptive(
    overlap=0.1,          # 滑窗重合率
    iof_th=0.7,           # 超出裁剪范围 iof 阈值
    small_prop=0.5,        # 小目标比例阈值
    max_objs=100,          # 目标总数阈值
    size_th=1024,          # 滑窗最大尺寸阈值
    strict_size=True       # 是否严格遵循 size_th 约束
)
```

(下页继续)

(续上页)

```
crop = augs.CropLargeImages(dataset, crop_method)
crop.crop_for_train()
crop.save(to_file=current_path+'/out/crop/train_data_ada.json')
```

3.3.2 旋转和镜像

对于使用水平矩形框(HBB)检测的模型, 旋转任意角度可能导致 GT 框变大。cvtools 提供角度为 90/180/270 的旋转, 不影响 GT 框的大小。

cvtools 提供沿水平轴镜像和沿竖直轴镜像。

用法见测试文件: - https://github.com/gfjiangly/cvtools/blob/dev/tests/test_mirror.py - https://github.com/gfjiangly/cvtools/blob/dev/tests/test_rotate.py

3.3.3 缩放和裁剪

Crop 是从一张图中取一个 patch, 经 resize 后起到放大图像局部区域作用。Expand 是扩大, 其行为是制作一个比原图大的画布, 然后将原图贴进去, resize 后起到缩小图像作用。

Notes: 这里说的起到放大与缩小作用, 均是和原图 resize 到特定大小做对比。

实现这两种功能的类分别是:

- cvtools.data_augs.augmentation.RandomSampleCrop
- cvtools.data_augs.augmentation.Expand

3.3.4 色彩变换

RGB 空间

- 对比度变化
- 亮度 Lightness 变化

HSV 空间

- 色相 Hue 变化
- 饱和度 Saturation 变化
- 明度 Value 变化

cvtools 提供以下实现:

- RandomContrast

- RandomSaturation
- RandomHue
- RandomBrightness
- RandomLightingNoise
- PhotometricDistort 组合了以上所有关于颜色的变化

3.3.5 Resize

提供了两种 resize, 一种是可能导致图像变形的 resize, 还有一种是使用填充保持图像比例的 resize, 分别由以下类实现:

- Resize
- ResizeFilled

3.3.6 Compose 组合

使用 Compose 类可将变换组合在一起使用。

例子:

```
import cvtools.data_augs.augmentations as augs

class SSDAugmentation(object):
    def __init__(self, size=300, mean=(104, 117, 123)):
        self.mean = mean
        self.size = size
        self.augment = augs.Compose([
            augs.ConvertFromInts(),           # int->np.float32
            augs.ToAbsoluteCoords(),         # Absolute Coords
            augs.PhotometricDistort(),       # 色彩变换
            augs.Expand(self.mean),          # 图像扩展
            augs.RandomSampleCrop(),         # 随机裁剪
            augs.RandomMirror(),             # 随机镜像
            augs.ToPercentCoords(),          # [0, 1] Relative Coords
            augs.Resize(self.size),
            augs.SubtractMeans(self.mean)
        ])
```

(下页继续)

(续上页)

```
def __call__(self, img, boxes, labels):
    return self.augment(img, boxes, labels)
```

3.4 模型部署

3.4.1 服务器端部署模型

模型在服务器上训练，部署到服务器上也相对容易，一般只需要配置一个能够进行推断的最小环境（精简版训练环境）的 dockerfile 文件，然后修改测试代码，约定模型对外输出格式，通过 web 接口调用，实现调用、推断环境分离，使用户不需要拥有模型的训练环境便可使用模型。

CVTools 目标是最小化对训练用代码的修改，使其容易部署。CVTools 内部使用 Flask Web 框架，对外提供 Restful 形式接口。使用命令行方式部署模型，命令如下：

```
cvtools -d model.py
```

默认使用 5000 端口，可使用-p 参数指定，Web 日志以及临时文件默认输出到当前目录 deploy 文件夹中下，可使用-l 参数指定。正确的运行结果如下：

Linux 系统

Windows 系统

```
E:\DL\cvtools>cvtools -d cvtools/web/model.py

v0.0.5

* Serving Flask app "cvtools.web.deploy_model" (lazy loading)
* Environment: production
  WARNING: This is a development server. Do not use it in a production deployment.
  Use a production WSGI server instead.
* Debug mode: off
2020-02-12 14:32:38,069 - INFO - * Running on http://0.0.0.0:5000/ (Press CTRL+C to quit) img
```

完整命令如下：

```
cvtools -d model.py -p 666 -l deploy/model.log
```

-d 指定的模型 py 代码，路径可使用相对路径，相对于 cvtools 命令使用的路径。模型代码必须提供 `model` 对象，必须有 `detect` 方法，即可以继承 `cvtools.web.model.Model` 类

```
class Model(object):
    """Just as an interface, you have to implement specific model code"""

    def detect(self, img):
        raise NotImplementedError("detect is not implemented!")

    def prase_results(self, results):
        return results

    def draw(self, img, results):
        return img

model = Model()
```

CVTools 提供以下 Web 接口：

- ip:port: 浏览器操作。选择待检测图片，返回模型 `draw` 方法结果。
- ip:port/detect: API。调用模型的 `detect` 方法，返回结果。Python 调用代码示例如下：

```
import requests
```

(下页继续)

(续上页)

```

REST_API_URL = 'http://localhost:666/detect'

image_path = "path/to/image"
# Initialize image path
image = open(image_path, 'rb').read()
form = {'filename': image_path} # 非必须
multipart = {'image': image} # 必须有的参数

# Submit the request.
r = requests.post(REST_API_URL, data=form, files=multipart).json()

# Ensure the request was successful.
if r['success']:
    # Loop over the predictions and display them.
    print(r['results'])
# Otherwise, the request failed.
else:
    print('Request failed')

```

- ip:port/show/string:filename: 浏览器操作。在浏览器中查看服务器后台已检测的图片

Note:

- 接口名称和数量可能会变化，会保持此页面更新。

3.5 文件 IO

对 pickle、json 以及内建的 open 函数等常用模块和函数的包装，简化代码。

3.5.1 读

内建的 open 包装

- readlines
- read_file_to_list
- read_files_to_list
- read_key_value

json 和 pickle 的包装

- load_json
- load_pkl

3.5.2 写

内建的 open 包装

- write_str
- write_list_to_file
- write_key_value

json 和 pickle 的包装

- dump_json
- dump_pkl

例子

```
import cvtools
import os.path as osp

current_path = osp.dirname(__file__)

# test write_list_to_file
str_list = ['write_list_to_file', 'read_file_to_list']
cvtools.write_list_to_file(str_list, current_path + '/out/io/str_list.txt')

# test read_file_to_list
data = cvtools.read_file_to_list(current_path + '/out/io/str_list.txt')
assert isinstance(data, list)
assert isinstance(data[0], str)
assert len(data) == 2

# test write_key_value
dict_data = {'cat1': 2, 'cat2': 6}
cvtools.write_key_value(dict_data, current_path + '/out/io/dict.txt')

# test read_key_value
data = cvtools.read_key_value(current_path + '/out/io/dict.txt')
assert isinstance(data, dict)
assert isinstance(data['cat1'], str)      # 读出的是字符串
assert len(data) == 2
```

(下页继续)

(续上页)

```
# 如果上面函数一直成对使用，建议使用序列化读写

# test write_str
str_data = 'str1\nstr2\n'
cvtools.write_str(str_data, current_path + '/out/io/str.txt')
assert osp.isfile(current_path + '/out/io/str.txt')

# test read_files_to_list
# 也可以手动指定要读取的文件，放入 list
files = cvtools.get_files_list(current_path + '/out/io')
data_list = cvtools.read_files_to_list(files)
assert len(data_list) == 6

# test readlines
str_data = cvtools.readlines(current_path + '/out/io/str.txt')
assert len(str_data) == 2

# test dump_json
str_data = 'str1\nstr2\n'
cvtools.dump_json(str_data, current_path + '/out/io/str.json')
dict_data = {'cat1': 2, 'cat2': 6}
cvtools.dump_json(dict_data, current_path + '/out/io/dict.json')

# test load_json
str_list = cvtools.load_json(current_path + '/out/io/str.json')
assert isinstance(str_list, str)
dict_data = cvtools.load_json(current_path + '/out/io/dict.json')
assert isinstance(dict_data, dict)
assert isinstance(dict_data['cat1'], int)

# test dump_pkl
str_data = 'str1\nstr2\n'
cvtools.dump_pkl(str_data, current_path + '/out/io/str.pkl')
dict_data = {'cat1': 2, 'cat2': 6}
cvtools.dump_pkl(dict_data, current_path + '/out/io/dict.pkl')

# test load_pkl
str_data = cvtools.load_pkl(current_path + '/out/io/str.pkl')
assert isinstance(str_data, str)
```

(下页继续)

(续上页)

```
dict_data = cvtools.load_pkl(current_path + '/out/io/dict.pkl')
assert isinstance(dict_data, dict)
assert isinstance(dict_data['cat1'], int)
```

3.6 实用函数

3.6.1 file

待处理: 测试

待处理: 字符串文档更新

待处理: 文档更新

3.6.2 image

- [] 文档、测试、字符串文档更新

3.7 API

3.7.1 label_convert

```
class cvtools.label_convert.VOC2COCO(root, mode='train', cls=['aeroplane', 'bicycle', 'bird',
    'boat', 'bottle', 'bus', 'car', 'cat', 'chair', 'cow',
    'diningtable', 'dog', 'horse', 'motorbike', 'per-
    son', 'pottedplant', 'sheep', 'sofa', 'train', 'tvmon-
    itor'], cls_replace=None, use_xml_name=True,
    read_test=False)
convert voc-like dataset to coco-like dataset
```

参数

- **root (str)** – path include images, xml, file list
- **mode (str)** – 'train', 'val', 'trainval', 'test'. used to find file list.

- **cls** (*str or list*) – class name in a file or a list.
- **cls_replace** (*dict*) – a dictionary for replacing class name. if not needed, you can just ignore it.
- **use_xml_name** (*bool*) – image filename source, if true, using the same name as xml for the image, otherwise using 'filename' in xml context for the image.
- **read_test** (*bool*) – Test if the picture can be read normally.

```
class cvtools.label_convert.DOTA2COCO(label_root,      image_root,      classes=['large-vehicle',
                                                               'swimming-pool',   'helicopter',   'bridge',    'plane',
                                                               'ship',           'soccer-ball-field', 'basketball-court', 'ground-
                                                               track-field',     'small-vehicle',   'harbor',    'baseball-
                                                               diamond',         'tennis-court',   'roundabout', 'storage-tank'],
                                                               path_replace=None, box_form='x1y1wh')
```

convert DOTA labels to coco-like format labels.

参数

- **label_root** (*str*) – label file path, for example, '/home/data/DOTA/train/labelTxt'
- **image_root** (*str*) – image path, for example, '/home/data/DOTA/train/images'
- **classes** (*str or list*) – class name in a file or a list.
- **path_replace** (*dict*) – replace same things in images path, if not needed, you can just ignore it.
- **box_form** (*str*) – coco bbox format, default 'x1y1wh'.

```
class cvtools.label_convert.COCO2Dets(annts_file, num_coors=4)
```

将 DOTA-COCO 兼容格式 GT 转成检测结果表达形式 results, 保存成 pkl results: {

 image_id: dets, # image_id 必须是 annts 中有效的 id image_id: dets, ...

} dets: {

 cls_id: [[位置坐标, 得分], [...], ...], cls_id: [[位置坐标, 得分], [...], ...], ...

},

handle_ann(ann)

如果想自定义 ann 处理方式, 继承此类, 然后重新实现此方法

3.7.2 data_augs

```
class cvtools.data_augs.Compose(transforms)
```

Composes several augmentations together. :param transforms: list of transforms to compose. :type transforms: List[Transform]

Example

```
>>> augmentations.Compose([
>>>     transforms.CenterCrop(10),
>>>     transforms.ToTensor(),
>>> ])
```

`class cvtools.data_augs.RandomSampleCrop`

Crop :param img: the image being input during training :type img: Image :param boxes: the original bounding boxes in pt form :type boxes: Tensor :param labels: the class labels for each bbox :type labels: Tensor :param mode: the min and max jaccard overlaps :type mode: float tuple

返回

(img, boxes, classes) img (Image): the cropped image boxes (Tensor): the adjusted bounding boxes in pt form labels (Tensor): the class labels for each bbox

`class cvtools.data_augs.RandomRotate`

随机旋转 0 度、90 度、180 度、270 度

`class cvtools.data_augs.RandomVerMirror`

竖直方向 (flipping around the x-axis) 镜像

`class cvtools.data_augs.RandomHorMirror`

水平方向 (flipping around the y-axis) 镜像

3.7.3 label_analysis

`class cvtools.label_analysis.COCOAnalysis(img_prefix, ann_file=None)`

coco-like datasets analysis

`vis_instances(save_root, vis='bbox', vis_cats=None, output_by_cat=False,`
`box_format='x1y1wh')`

Visualise bbox and polygon in annotation.

包含某一类的图片上所有类别均会被绘制。

参数

- `save_root (str)` – path for saving image.
- `vis (str)` – 'bbox' or 'segmentation'
- `vis_cats (list)` – categories to be visualized
- `output_by_cat (bool)` – output visual images by category.
- `box_format (str)` – 'x1y1wh' or 'polygon'

3.7.4 evaluation

```
cvtools.evaluation.get_classes(dataset)
```

Get class names of a dataset.

```
cvtools.evaluation.average_precision(recalls, precisions, mode='area')
```

Calculate average precision (for single or multiple scales).

参数

- **recalls** (*ndarray*) – shape (num_scales, num_dets) or (num_dets,)
- **precisions** (*ndarray*) – shape (num_scales, num_dets) or (num_dets,)
- **mode** (*str*) – 'area' or '11points', 'area' means calculating the area under precision-recall curve, '11points' means calculating the average precision of recalls at [0, 0.1, ..., 1]

返回 calculated average precision

返回类型 float or ndarray

```
cvtools.evaluation.eval_map(det_results,      gt_bboxes,      gt_labels,      gt_ignore=None,
                           scale_ranges=None,      iou_thr=0.5,      dataset=None,
                           print_summary=True, calc_ious=<function bbox_overlaps>)
```

Evaluate mAP of a dataset.

参数

- **det_results** (*list*) – a list of list, [[cls1_det, cls2_det, ...], ...] cls1_det 为 np.array, 包含 K*5, 包含得分, x1y1x2y2 形式
- **gt_bboxes** (*list*) – ground truth bboxes of each image, a list of K*4 array. x1y1x2y2 形式
- **gt_labels** (*list*) – ground truth labels of each image, a list of K array
- **gt_ignore** (*list*) – gt ignore indicators of each image, a list of K array
- **scale_ranges** (*list, optional*) – [(min1, max1), (min2, max2), ...]
- **iou_thr** (*float*) – IoU threshold, 目前还不支持 polyiou
- **dataset** (*None or str or list*) – dataset name or dataset classes, there are minor differences in metrics for different datasets, e.g. "voc07", "imagenet_det", etc.
- **print_summary** (*bool*) – whether to print the mAP summary

返回 (mAP, [dict, dict, ...])

返回类型 tuple

```
cvtools.evaluation.print_map_summary(mean_ap, results, dataset=None)
```

Print mAP and results of each class.

参数

- `mean_ap` (`float`) – calculated from `eval_map`
- `results` (`list`) – calculated from `eval_map`
- `dataset` (`None or str or list`) – dataset name or dataset classes.

```
cvtools.evaluation.eval_recalls(gts,    proposals,    proposal_nums=None,    iou_thrs=None,
                                print_summary=True)
```

Calculate recalls.

参数

- `gts` (`list or ndarray`) – a list of arrays of shape (n, 4)
- `proposals` (`list or ndarray`) – a list of arrays of shape (k, 4) or (k, 5)
- `proposal_nums` (`int or list of int or ndarray`) – top N proposals
- `thrs` (`float or list or ndarray`) – iou thresholds

返回 recalls of different ious and proposal nums

返回类型 ndarray

```
cvtools.evaluation.print_recall_summary(recalls, proposal_nums, iou_thrs, row_idxs=None,
                                         col_idxs=None)
```

Print recalls in a table.

参数

- `recalls` (`ndarray`) – calculated from `bbox_recalls`
- `proposal_nums` (`ndarray or list`) – top N proposals
- `iou_thrs` (`ndarray or list`) – iou thresholds
- `row_idxs` (`ndarray`) – which rows(proposal_nums) to print
- `col_idxs` (`ndarray`) – which cols(iou thresholds) to print

```
cvtools.evaluation.plot_num_recall(recalls, proposal_nums)
```

Plot Proposal_num-Recalls curve.

参数

- `recalls` (`ndarray or list`) – shape (k,)
- `proposal_nums` (`ndarray or list`) – same shape as `recalls`

```
cvtools.evaluation.plot_iou_recall(recalls, iou_thrs)
```

Plot IoU-Recalls curve.

参数

- `recalls` (`ndarray or list`) – shape (k,)

- **iou_thrs** (*ndarray or list*) – same shape as *recalls*

```
class cvtools.evaluation.EvalCropQuality(ann_file,           crop_ann_file,           results=None,  
                                         num_coors=4)  
此类设计目前不够完善, convert_crop_gt 应隐藏在内部
```

3.7.5 file_io

```
cvtools.file_io.load_json(file)
```

加载 json 文件

参数 **file** – 包含路径的文件名

Returns:

```
cvtools.file_io.load_pkl(file)
```

加载 pickle 序列化对象

参数 **file** – 包含路径的文件名

返回 unpickle object

Raises UnpicklingError

```
cvtools.file_io.readlines(file)
```

按行读取 str 到 list

参数 **file** – 包含路径的文件名

Returns:

```
cvtools.file_io.read_file_to_list(file)
```

读入单个文件输出 list, 支持中文

参数 **file** – 包含路径的文件名

返回 所有文件内容放在 list 中返回

```
cvtools.file_io.read_files_to_list(files, root=’’)
```

读入单个或多个文件合成一个 list 输出, 支持中文

此函数设计是一个教训, 只有必要的参数才能设计成位置参数, 其它参数为关键字参数

参数

- **files** (*str*) – 文件名
- **root** (*root*) – 可选, 文件名路径。如果指定 files 不可加路径

```
cvtools.file_io.read_key_value(file)
```

支持注释, 支持中文

参数 **file** (*str*) – 包含路径的文件名

```
cvtools.file_io.dump_json(data, to_file='data.json')
```

写 json 文件

参数

- **data** – 待保存成 json 格式的对象
- **to_file** – 保存的文件名

```
cvtools.file_io.dump_pkl(data, to_file='data.pkl')
```

使用 pickle 序列化对象

参数

- **data** – 待序列化对象
- **to_file** – 保存的文件名

```
cvtools.file_io.write_list_to_file(data, dst, line_break=True)
```

保存 list 到文件

参数

- **data (list)** – list 中元素只能是基本类型
- **dst (str)** – 保存的文件名
- **line_break** – 是否加换行

Returns:

```
cvtools.file_io.write_key_value(data, to_file)
```

写字典到文件中（非序列化）

每行以字符':' 分割 key 和 value

参数

- **data (dict)** – dict 中元素只能是基本类型
- **to_file** – 保存的文件名

Returns:

```
cvtools.file_io.write_str(data, to_file)
```

写字符串到文件

参数

- **data (str)** – str 对象
- **to_file (str)** – 保存的文件名

3.7.6 utils

`cvtools.utils.get_files_list(root, file_type=None, basename=False)`

file_type is a str or list.

`cvtools.utils.makedirs(path)`

对 os.makedirs 进行扩展

从路径中创建文件夹，可创建多层。如果仅是文件名，则无须创建，返回 False；如果是已存在文件或路径，则无须创建，返回 False

参数 path – 路径，可包含文件名。纯路径最后一个字符需要是 os.sep

`cvtools.utils.find_in_path(name, path)`

Find a file in a search path

`cvtools.utils.imread(img_or_path, flag='color')`

Read an image.

参数

- `img_or_path (ndarray or str)` – Either a numpy array or image path. If it is a numpy array (loaded image), then it will be returned as is.
- `flag (str)` – Flags specifying the color type of a loaded image, candidates are `color`, `grayscale` and `unchanged`.

返回 Loaded image array.

返回类型 ndarray

`cvtools.utils.imwrite(img, file_path, params=None, auto_mkdir=True)`

Write image to file

参数

- `img (ndarray)` – Image array to be written.
- `file_path (str)` – Image file path.
- `params (None or list)` – Same as opencv's `imwrite()` interface.
- `auto_mkdir (bool)` – If the parent folder of `file_path` does not exist, whether to create it automatically.

返回 Successful or not.

返回类型 bool

`cvtools.utils.draw_boxes_texts(img, boxes, texts=None, colors=None, line_width=1, draw_start=False, box_format='x1y1x2y2')`

Draw bboxes on an image.

参数

- **img** (*str or ndarray*) – The image to be displayed.
- **boxes** (*list or ndarray*) – A list of ndarray of shape (k, 4).
- **texts** (*list*) – A list of shape (k).
- **colors** (*list[tuple or Color]*) – A list of colors.
- **line_width** (*int*) – Thickness of lines.
- **draw_start** (*bool*) – Draw a dot at the first vertex of the box.
- **box_format** (*str*) – x1y1x2y2(default), x1y1wh, xywh, xywha, polygon

`cvtools.utils.draw_class_distribution(y, save_name='class_distribution.png')`

绘制饼图, 其中 y 是标签列表

`cvtools.utils.draw_hist(data, bins=10, x_label='区间', y_label='频数/频率', title='频数/频率`

分布直方图'; show=True, save_name='hist.png', density=True)
绘制直方图 data: 必选参数, 绘图数据 bins: 直方图的长条形数目, 可选项, 默认为 10

`cvtools.utils.x1y1wh_to_x1y1x2y2(xywh)`

Convert [x1 y1 w h] box format to [x1 y1 x2 y2] format. supported type: list, type and np.ndarray

`cvtools.utils.x1y1x2y2_to_x1y1wh(xyxy)`

Convert [x1 y1 x2 y2] box format to [x1 y1 w h] format.

`cvtools.utils.xywh_to_x1y1x2y2(xywh)`

Convert [x y w h] box format to [x1 y1 x2 y2] format.

`cvtools.utils.x1y1x2y2_to_xywh(x1y1x2y2)`

Convert [x1 y1 x2 y2] box format to [x y w h] format.

`cvtools.utils.x1y1wh_to_xywh(x1y1wh)`

Convert [x1 y1 w h] box format to [x y w h] format. supported type: list, type and np.ndarray

`cvtools.utils.rotate_rect(rect, center, angle)`

一个数学问题: 2x2 矩阵 (坐标) 与旋转矩阵相乘. 在笛卡尔坐标系中, angle>0, 逆时针旋转; angle<0, 顺时针旋转

参数

- **rect** – x1y1x2y2 形式矩形
- **center** – 旋转中心点
- **angle** – 旋转角度, 范围在 (-180, 180)

返回 x1y1x2y2x3y3x4y4 format box

`cvtools.utils.xywha_to_x1y1x2y2x3y3x4y4(xywha)`

用旋转的思路做变换是最通用和最简单的

警告: 目前多维一起操作还有些问题!

参数 `xywha` – (5,) 一维 list 或 (K, 5) 多维 array

`class cvtools.utils.Timer`

A simple timer.

`cvtools.utils.get_time_str(form='%Y%m%d_%H%M%S')`

for example form='%Y%m%d_%H%M%S_%f'

`cvtools.utils.bbox_overlaps(bboxes1, bboxes2, mode='iou')`

Calculate the ious between each bbox of bboxes1 and bboxes2.

参数

- `bboxes1 (ndarray)` – shape (n, 4)
- `bboxes2 (ndarray)` – shape (k, 4)
- `mode (str)` – iou (intersection over union) or iof (intersection over foreground)

返回 shape (n, k)

返回类型 ious(ndarray)

`cvtools.utils.is_str(x)`

Whether the input is an string instance.

`cvtools.utils.iter_cast(inputs, dst_type, return_type=None)`

Cast elements of an iterable object into some type.

参数

- `inputs (Iterable)` – The input object.
- `dst_type (type)` – Destination type.
- `return_type (type, optional)` – If specified, the output object will be converted to this type, otherwise an iterator.

返回 The converted object.

返回类型 iterator or specified type

`cvtools.utils.list_cast(inputs, dst_type)`

Cast elements of an iterable object into a list of some type.

A partial method of `iter_cast()`.

`cvtools.utils.tuple_cast(inputs, dst_type)`

Cast elements of an iterable object into a tuple of some type.

A partial method of `iter_cast()`.

`cvtools.utils.is_seq_of(seq, expected_type, seq_type=None)`

Check whether it is a sequence of some type.

参数

- **seq** (*Sequence*) – The sequence to be checked.
- **expected_type** (*type*) – Expected type of sequence items.
- **seq_type** (*type, optional*) – Expected sequence type.

返回 Whether the sequence is valid.

返回类型 bool

`cvttools.utils.is_list_of(seq, expected_type)`

Check whether it is a list of some type.

A partial method of `is_seq_of()`.

`cvttools.utils.is_tuple_of(seq, expected_type)`

Check whether it is a tuple of some type.

A partial method of `is_seq_of()`.

`cvttools.utils.slice_list(in_list, lens)`

Slice a list into several sub lists by a list of given length.

参数

- **in_list** (*list*) – The list to be sliced.
- **lens** (*int or list*) – The expected length of each out list.

返回 A list of sliced list.

返回类型 list

`cvttools.utils.concat_list(in_list)`

Concatenate a list of list into a single list.

参数 `in_list` (*list*) – The list of list to be merged.

返回 The concatenated flat list.

返回类型 list

CHAPTER 4

Indices and tables

- genindex
- modindex
- search

索引

A

`average_precision()` (在 `cvtools.evaluation` 模块中), 22

B

`bbox_overlaps()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 28

C

`COCO2Dets` (`cvtools.label_convert` 中的类), 20

`COCOAnalysis` (`cvtools.label_analysis` 中的类), 21

`Compose` (`cvtools.data_augs` 中的类), 20

`concat_list()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 29

`cvtools.data_augs` (模块), 20

`cvtools.evaluation` (模块), 22

`cvtools.file_io` (模块), 24

`cvtools.label_analysis` (模块), 21

`cvtools.label_convert` (模块), 19

`cvtools.utils` (模块), 26

D

`DOTA2COCO` (`cvtools.label_convert` 中的类), 20

`draw_boxes_texts()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 26

`draw_class_distribution()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 27

`draw_hist()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 27

`dump_json()` (在 `cvtools.file_io` 模块中), 24

`dump_pkl()` (在 `cvtools.file_io` 模块中), 25

E

`eval_map()` (在 `cvtools.evaluation` 模块中), 22

`eval_recalls()` (在 `cvtools.evaluation` 模块中), 23

`EvalCropQuality` (`cvtools.evaluation` 中的类), 24

F

`find_in_path()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 26

G

`get_classes()` (在 `cvtools.evaluation` 模块中), 22

`get_files_list()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 26

`get_time_str()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 28

H

`handle_ann()` (`cvtools.label_convert.COCO2Dets` 方法), 20

I

`imread()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 26

`imwrite()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 26

`is_list_of()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 29

`is_seq_of()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 28

`is_str()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 28

`is_tuple_of()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 29

`iter_cast()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 28

L

`list_cast()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 28

`load_json()` (在 `cvtools.file_io` 模块中), 24

`load_pkl()` (在 `cvtools.file_io` 模块中), 24

M

`makedirs()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 26

P

`plot_iou_recall()` (在 `cvtools.evaluation` 模块中), 23
`plot_num_recall()` (在 `cvtools.evaluation` 模块中), 23
`print_map_summary()` (在 `cvtools.evaluation` 模块中), 22
`print_recall_summary()` (在 `cvtools.evaluation` 模块中), 23

X

`x1y1wh_to_x1y1x2y2()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 27
`x1y1wh_to_xywh()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 27
`x1y1x2y2_to_x1y1wh()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 27
`x1y1x2y2_to_xywh()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 27
`xywh_to_x1y1x2y2()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 27
`xywha_to_x1y1x2y2x3y3x4y4()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 27

R

`RandomHorMirror` (`cvtools.data_augs` 中的类), 21
`RandomRotate` (`cvtools.data_augs` 中的类), 21
`RandomSampleCrop` (`cvtools.data_augs` 中的类), 21
`RandomVerMirror` (`cvtools.data_augs` 中的类), 21
`read_file_to_list()` (在 `cvtools.file_io` 模块中), 24
`read_files_to_list()` (在 `cvtools.file_io` 模块中), 24
`read_key_value()` (在 `cvtools.file_io` 模块中), 24
`readlines()` (在 `cvtools.file_io` 模块中), 24
`rotate_rect()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 27

S

`slice_list()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 29

T

`Timer` (`cvtools.utils` 中的类), 28
`tuple_cast()` (在 `cvtools.utils` 模块中), 28

V

`vis_instances()` (`cv-tools.label_analysis.COCOAnalysis` 方法), 21
`VOC2COCO` (`cvtools.label_convert` 中的类), 19

W

`write_key_value()` (在 `cvtools.file_io` 模块中), 25
`write_list_to_file()` (在 `cvtools.file_io` 模块中), 25
`write_str()` (在 `cvtools.file_io` 模块中), 25